

FINOTTI, Gilson. Cálculo explícito dos torques dos atuadores de um robô paralelo plano empregando o método de Kane. (Mestrado). Escola Politécnica. Universidade de São Paulo. São Paulo. 2008.

ERRATA

Pág. 28. Linha 16.

Onde se lê: ...o método de Kane.

Leia-se: ...o método de Kane [23].

Pág. 29. Linha 4.

Onde se lê: ...momento de inércia ...

Leia-se: ... tensor de inércia

Pág. 29. Linha 10.

Onde se lê: Como este método elimina os esforços internos...

Leia-se: Como este método elimina a necessidade da determinação da maioria dos esforços atuantes nos elos da estrutura do robô...

Pág. 30. Linha 12

Na equação de F_r^* substituir o termo I_k por I_i

Pág. 85. Linha 28.

Onde se lê: ...as equações de Newton-Euler podem ser escritas assim:

Leia-se: ...as equações de Newton-Euler podem ser escritas assim (forma atribuída a D'Alembert):

Pág. 126. Linha 2.

Onde se lê: ...esforços internos serão eliminados...

Leia-se: ...esforços serão eliminados...

Pág. 199. Linha 3.

Incluir a seguinte referência bibliográfica:

[23] KANE, T. R.; LEVINSON, D. A. **Dynamics: Theory and Applications**. New York: McGraw-Hill, 1985.